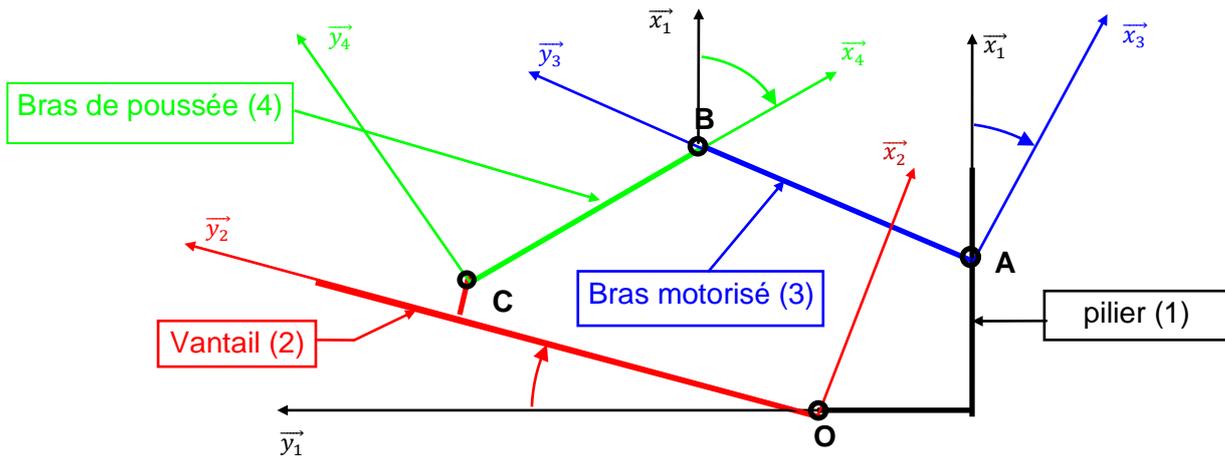


**D2. Paramètres à mettre en place sur la figure ci-dessus  $\theta_{ij}$ , (il y en a 3).**

Remarque:  $\theta_{ij}$ , définit le paramètre exprimant la rotation de la base  $B_i$  par rapport à la base  $B_j$ .



$\vec{OA} = b.\vec{x}_1 - a.\vec{y}_1$	$\vec{CB} = l.\vec{x}_4$	$\vec{OC} = c.\vec{x}_2 + d.\vec{y}_2$	$\vec{AB} = l.\vec{y}_3$	$\vec{CB} = l.\vec{x}_4$
avec : $a = 100 \text{ mm}$ ;	$b = 150 \text{ mm}$ ;	$l = 280 \text{ mm}$	$c = 20 \text{ mm}$	$d = 350 \text{ mm}$

**D4. Figures de calcul à compléter:**

Attention , on pourra regrouper tous les angle sur la même figure

